

СПИСОК
наукових праць Зуєва Олександра Леонідовича

№ пп	Назва	Рукопис або друкована	Вихідні дані	Кількість сторінок	Співавтори
Монографії					
1	Partial Stabilization and Control of Distributed Parameter Systems with Elastic Elements	Друкована (монографія)	Cham – Heidelberg – New York: Springer, 2015.	232	-
2	Устойчивость и стабилизация нелинейных систем	Друкована (монографія)	Київ: Наукова думка, 2013.	431	Ігнат'єв О.О., Ковальов О.М.
Статті у наукових журналах та збірниках					
3	Об устойчивости равномерных вращений модели узла ветро-энергетической установки	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 1997. – Вып. 29. – С. 30-38.	8	Савченко О.Я.
4	Об асимптотических оценках решений в случае устойчивости по формам третьего порядка	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 1998. – Т. 2. – С. 63-71.	9	-
5	Неасимптотическая стабилизация управляемых систем с помощью разрывной обратной связи	Друкована (стаття)	Вестник Харьковского государственного политехнического университета. – 1999. – Вып. 70. – С. 76-81.	5	Ковальов О.М.
6	Построение стабилизирующей обратной связи с помощью управляемой функции Ляпунова относительно части переменных	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 1999. – Т. 4. – С. 70-76.	7	-
7	Использование методов многокритериальной оптимизации для моделирования изменений налогообложения	Друкована (стаття)	Реформа міжбюджетних відносин і проблеми розвитку податкової системи України. - 1999. – С. 221-223.	3	Зуєв Л.О., Савченко Я.О.
8	Применение функции Ляпунова со знакоотрицательной производной в задачах частичной стабилизации	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2000. – Вып. 30. – С. 222-227.	5	-
9	Stabilization of non-autonomous systems with respect to a part of variables by means of control Lyapunov functions	Друкована (стаття)	Journal of Automation and Information Sciences. - 2000.- Vol. 32, No. 10. - P. 18-25.	8	-
10	О частичной стабилизации ориентации спутника с помощью двух управляющих моментов	Друкована (стаття)	Космічна наука і технологія. – 2001. – Т. 7. – № 1 (додаток). – С. 76-81.	6	-
11	The synthesis of stabilizing control of a rigid body with attached elastic elements	Друкована (стаття)	Journal of Automation and Information Sciences. - 2002.- Vol. 34, No. 11. - P. 5-16.	1	Ковальов О.М., Щербак В.Ф.
12	On the asymptotic behavior of solutions in the critical case of two pairs of purely imaginary roots	Друкована (стаття)	Problems of Nonlinear Analysis in Engineering Systems.-2003.- Vol.9.- No. 2 (18).- P. 1-10.	10	Peiffer K., Savchenko A.
13	Стабилизация модели гибкого многозвенника с пассивными шарнирами	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2004. – Вып. 34. – С. 180-188.	9	-
14	Partial asymptotic stabilization of nonlinear distributed parameter systems	Друкована (стаття)	Automatica. – 2005.- Vol.41.- No.1.- P.1-10.	10	-

15	Stabilizability conditions in terms of critical Hamiltonians and symbols	Друкована (стаття)	Systems & Control Letters. – 2005. – Vol. 54. – P. 597-606.	10	Jakubczyk B.
16	Моделирование пространственного упругого манипулятора с телескопическим движением звеньев	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2005. – Вып. 10. – С. 51-58.	8	-
17	Control of a flexible manipulator within the framework of the Timoshenko beam model	Друкована (стаття)	International Applied Mechanics.- 2005. - Vol. 41, No. 12. - P. 1418 - 1425	8	-
18	Синтез динамического наблюдателя для модели упругого манипулятора	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2005. – Вып. 35. – С. 217-223.	7	-
19	Управление системой с упругими компонентами в нерезонансном случае	Друкована (стаття)	Український математичний вісник.– 2006. – Т. 3. - № 1.- С. 89-103.	15	-
20	Частичная асимптотическая устойчивость абстрактных дифференциальных уравнений	Друкована (стаття)	Український математичний журнал.– 2006. – Т. 58. - № 5. – С. 629-637.	9	-
21	Управление упругими колебаниями с использованием канонической формы	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2006. – Вып. 20. – С. 27–34.	8	-
22	Асимптотические свойства собственных значений в задаче о колебании упругого манипулятора	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2006. – Вып. 36. – С. 114–122.	9	-
23	О линеаризации управляемой системы с модальными координатами	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2006. – Т. 13. – С. 97–102.	6	-
24	Стабилизация модели манипулятора с наблюдателем в цепи обратной связи	Друкована (стаття)	Вісник Донецького університету, Сер. А: Природничі науки. – 2006. – Вып. 1 – С. 33–39.	7	-
25	Об относительной компактности траекторий дифференциальных уравнений в банаховом пространстве	Друкована (стаття)	Доповіді НАН України. – 2007. – № 2. – С. 7–12.	6	-
26	Оптимальное управление в задаче о колебаниях упругой системы	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2007. – Вып. 22. – С. 37–45.	9	-
27	Stabilization and observability of a rotating Timoshenko beam model	Друкована (стаття)	Mathematical Problems in Engineering. – 2007. – Article Id. 57.238. – P. 1–19.	19	Sawodny O.
28	Приближенная управляемость упругой системы с обобщенными координатами	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2007. – Т. 14. – С. 89–96.	8	-
29	Об условиях приближенной управляемости в классе управляемый специального вида	Друкована (стаття)	Вісник Донецького університету, Сер. А: Природничі науки. – 2007. – Вып. 1. – С. 41–45.	5	-
30	Стабілізація просторових коливань моделі пружної системи	Друкована (стаття)	Вісник Київського університету, Серія: фізико-математичні науки. – 2007. – Вып. 3. – С. 74–79.	6	-
31	Асимптотические свойства траекторий в задаче об управляемых колебаниях упругой балки	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2007. – Т. 15. – С. 70–78.	9	-
32	Локализация предельного множества траекторий уравнения Эйлера – Бернулли с управлением	Друкована (стаття)	Український математичний журнал. – 2008. – Т. 60. – № 2. – С. 173–182.	10	-
33	Исследование локальной управляемости нелинейных систем методом возврата	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2008. – Вып. 38. – С. 136-144.	9	Чумаченко Т.М.

34	Partial stabilization of a rigid body with several elastic beams	Друкована (стаття)	IFAC Proceedings Volumes.- 2002. - Vol. 15(1), P. 139-144.	6	-
35	Stabilization of a flexible manipulator model with passive joints	Друкована (стаття)	IFAC Proceedings Volumes. – 2005. - Vol. 16. - P. 784-789.	6	Sawodny O.
36	Feedback stabilization of a system of rigid bodies with a flexible beam	Друкована (стаття)	Lecture Notes in Control and Information Sciences. – Vol. 396. – Berlin: Springer, 2009. – P. 69-81.	13	-
37	Novel Qualitative Methods of Non-linear Mechanics and their Application to the Analysis of Multifrequency Oscillations, Stability, and Control Problems	Друкована (стаття)	Nonlinear Dynamics and Systems Theory. – 2009. – Vol. 9. – No. 2. – P. 117-145.	29	Ковальов О.М., Мартинюк А.А. Бойчук О.А., Мазко О.Г., Петришин Р.І., Слюсарчук В.Ю. Слинько В.І.
38	Стабілізація нелінійної системи с ограничивающим множеством в виде треугольника	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2009. – Т. 19. – С. 53-64.	12	Грушковська В.В.
40	Application of the return method to the steering of nonlinear systems	Друкована (стаття)	Lecture Notes in Control and Information Sciences. – Vol. 396. – Berlin: Springer, 2009. – P. 83-91.	9	Chumachenko T.
41	Modal approach to the controllability problem of distributed parameter systems	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2010. – Т. 21. – С. 107-113.	7	-
42	Асимптотическое поведение решений системы с критическими переменными в случае двух пар чисто мнимых корней	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2011. – Т. 1(29). – № 2. – С. 207–218.	12	Грушковська В.В.
43	Стабілізація нелінійних систем в классе функций управления с дискретными переключениями	Друкована (стаття)	Ученые записки Таврического национального университета им. В.И. Вернадского. Серия «физико-математические науки». – 2011. – Т. 24(63). – № 3. – С. 1-9.	9	Астахова Т.М.
44	Условия устойчивости нелінійных динамических систем с монотонной мерой на фазовом потоке	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2011. – Т. 22. – С. 62-70.	9	Грушковська В.В.
45	Малые колебания пластины Кирхгофа с двумерным управлением	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2011. – № 41. – С. 187-198.	12	Новікова Ю.В.
46	Сходимость последовательности приближенных решений динамических уравнений упругой балки	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2011. – Т. 23. – С. 86-99.	14	Кучер Ю.І.
47	Поля напряжений в системе “Эластическая реставрация на корне зуба” при протезировании перекрывающимися съёмными протезами	Друкована (стаття)	Стоматолог-практик. – 2011. - № 1. – С.41-43.	3	Клемін В.А., Клеміна С.І., Пага Е.В.
48	Оптимальное управление моделью пластины Кирхгофа	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2012. – № 42. – С. 165-178.	14	Новікова Ю.В.
49	Экспоненциальная стабилизация класса нелінійных систем с помощью гибридного закона управления	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2012. – Т. 25. – С. 3-10.	8	Астахова Т.М.

50	Частичная стабилизация нелинейных систем со случайными воздействиями	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2012. – Т. 25. – С. 33-41.	9	Васильева І.Г.
51	Стабилизация модели упругой балки с распределенными и сосредоточенными управляющими воздействиями	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2013. – Т. 3(31). – № 1-2. – С. 25–35.	11	Кучер Ю.І.
52	Задача планирования движения для класса нелинейных систем с тригонометрическими функциями управления	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2013. – Т. 3(31). – № 1-2. – С. 159–167.	9	Астахова Т.М.
53	Asymptotic behavior of solutions of a nonlinear system in the critical case of q pairs of purely imaginary eigenvalues	Друкована (стаття)	Nonlinear Analysis: TMA.- 2013.- Vol. 80.- P. 156-178.	23	Grushkovskaya V.
54	Асимптотические свойства траекторий нелинейной системы в случае резонанса четвертого порядка	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2013. – № 43. – С. 109-123.	15	Грушковська В.В.
55	Оценка множества достижимости в задаче о колебаниях пластины Кирхгофа	Друкована (стаття)	Український математичний журнал. - 2014. - Т. 66, № 11. - С. 1463-1476.	14	Новікова Ю.В.
56	Стабилизация колебаний пластины Кирхгофа с помощью обратной связи по состоянию	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. - 2014. - Т. 28. - С. 31-44.	14	Новікова Ю.В.
57	Анализ предельного множества траекторий нелинейной системы со случайными воздействиями для почти всех начальных условий	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. - 2014. - Т. 28. - С. 7-14.	8	Васильева І.Г.
58	Приближенное решение краевой задачи для управляемых систем, удовлетворяющих ранговому условию	Друкована (стаття)	Збірник праць Інституту математики НАНУ. - 2014. - Т. 11, № 4. - С. 87-102.	16	Грушковська В.В.
59	Стабилизация движения вращающегося тела с упругой пластиной	Друкована (стаття)	Збірник праць Інституту математики НАНУ. - 2014. - Т. 11, № 4. - С. 112-124.	13	Новікова Ю.В.
60	Optimal Stabilization Problem with Minimax Cost in a Critical Case	Друкована (стаття)	IEEE Transactions on Automatic Control. - 2014.- Vol. 59. - P. 2512-2517.	6	Grushkovskaya V.
61	Attractors of nonlinear dynamical systems with a weakly monotone measure	Друкована (стаття)	Journal of Mathematical Analysis and Applications. - 2015. - Vol. 422. - P. 559-570.	12	Grushkovskaya V.
62	Modelling and control of a shell structure based on a finite dimensional variational formulation	Друкована (стаття)	Mathematical and Computer Modelling of Dynamical Systems. - 2015. - Vol. 21. - P. 591-612.	22	Sawodny O.
63	Reachable sets of quasilinear hyperbolic control systems with applications to separation processes	Друкована (стаття)	РАММ - Proceedings in Applied Mathematics and Mechanics. - 2015. - Vol. 15, No. 1, P. 647-648.	2	-
64	Стабілізація коливань механічної системи з пружною пластиною	Друкована (стаття)	Вісник Запорізького національного університету. Фіз.-мат. науки. - 2015. - № 2. - С. 127-141.	5	Новікова Ю.В.
65	Exponential stabilization of nonholonomic systems by means of oscillating controls	Друкована (стаття)	SIAM Journal on Control and Optimization. 2016.- Vol. 54. - P. 1678-1696.	19	-
66	Local steering problem for a class of control-affine systems with application to continuous crystallization processes	Друкована (стаття)	РАММ - Proceedings in Applied Mathematics and Mechanics. - 2016. - Vol. 16, No.1. - P. 831-832.	2	Benner P.

67	Construction of a Lyapunov functional for a class of controlled population balance models	Друкована (стаття)	PAMM - Proceedings in Applied Mathematics and Mechanics. - 2017. - Vol. 17, No.1. - P. 317-318.	2	Benner P., Kienle A.
68	Motion planning for control-affine systems satisfying low-order controllability conditions	Друкована (стаття)	International Journal of Control. – 2017. - Vol. 90. - P. 2517-2537.	21	Grushkovskaya V.
69	Extremum seeking for time-varying functions using Lie bracket approximations	Друкована (стаття)	IFAC-PapersOnLine. – 2017. - Vol. 50(1). - P. 5522-5528.	7	Ebenbauer C., Dürr H.-B., Grushkovskaya V.
70	Motion planning with obstacle avoidance for step-2 bracket-generating systems	Друкована (стаття)	PAMM - Proceedings in Applied Mathematics and Mechanics. - 2017. - Vol. 17, No.1. - P. 612-613.	2	Grushkovskaya V.
71	Two-point problem for systems satisfying the controllability condition with Lie brackets of the second order	Друкована (стаття)	Journal of Mathematical Sciences. - 2017. - Vol. 220, No. 3. - P. 301-317.	6	Grushkovskaya V.
72	Motion planning for control-affine systems satisfying low-order controllability conditions	Друкована (стаття)	IFAC-PapersOnLine. – 2017. - Vol. 50(1). - P. 10476-10481.	6	Grushkovskaya V.
73	An isoperimetric optimal control problem for a non-isothermal chemical reactor with periodic inputs	Друкована (стаття)	Chemical Engineering Science. -2017. - Vol. 161. - P. 206-214.	9	Seidel-Morgenstern A., Benner P.
Статті у матеріалах міжнародних конференцій					
74	Approximate Controllability and Spillover Analysis of a Class of Distributed Parameter Systems	Друкована (стаття)	Proc. Joint IEEE Conf. on Decision and Control and Chinese Control Conf. – Shanghai (China). – 2009. – P. 3270-3275.	6	-
75	On Brockett's condition for smooth stabilization with respect to a part of the variables	Друкована (стаття)	Proceedings of the European Control Conference ECC'99. – Karlsruhe (Germany). – 1999. – P. 1729-1732.	4	-
76	On nonasymptotic stabilizability of controllable systems	Друкована (стаття)	Proceedings of the 14 th International Symposium on Mathematical Theory of Networks and Systems MTNS-2000. – Perpignan (France). - 2000.- P. 27-32.	5	Kovalev A.M.
77	On partial stabilization of nonlinear autonomous systems: sufficient conditions and examples	Друкована (стаття)	Proceedings of the European Control Conference ECC'01. – Porto (Portugal). – 2001. – P. 1918-1922.	5	-
78	Application of Control Lyapunov Functions Technique for Partial Stabilization	Друкована (стаття)	Proceedings of the IEEE International Conference on Control Applications (CCA 01).- Mexico.- 2001.- P. 509-513.	5	-
79	Motion planning and partial stabilization of infinite-dimensional systems	Друкована (стаття)	Proceedings of the 2 nd International Workshop on Robot Motion and Control (RoMoCo'01). – Poznan: Poznan University of Technology. – 2001. P. 129-133.	5	-

80	Controllability analysis of a rotating body with flexible beams	Друкована (стаття)	Proceedings of the 3rd International Workshop on Robot Motion and Control (RoMoCo'02).- Poznan: Poznan University of Technology.- 2002.- P. 357-362.	6	-
81	Control and Stabilization of a Rotating Planar Body With Flexible Attachments	Друкована (стаття)	Proc. 2003 International Conference "Physics and Control". (Eds. A.L. Fradkov and A.N. Churilov).- St.Petersburg (Russia).- 2003.- Vol. 4.- P. 1357-1362.	6	-
82	Stabilization of a Multi-Link Flexible Manipulator by Torque Control	Друкована (стаття)	Proc. 48. Internationales Wissenschaftliches Kolloquium.- Ilmenau (Germany).- 2003.- P. 679-684.	6	-
83	Partial asymptotic stability and stabilization of nonlinear abstract differential equations	Друкована (стаття)	Proc. 2003 IEEE Conference on Decision & Control (CDC 2003).- Maui, Hawaii (USA).- 2003.- P.1321-1326.	6	-
84	Stability analysis of a wind engine model with elasticity	Друкована (стаття)	Proc. of the 4th International Workshop on Robot Motion and Control (RoMoCo'04).- Poznan: Poznan University of Technology.- 2004.- P. 213-217.	5	Savchenko A.Ya.
85	Observer design for a flexible manipulator model with a payload	Друкована (стаття)	Proc. 45 th IEEE Conference on Decision and Control. – San Diego (USA), 13-15 December 2006. - P. 4490–4495.	6	Sawodny O.
86	Approximate Controllability of a Rotating Kirchhoff Plate Model	Друкована (стаття)	Proc. IEEE Conf. on Decision and Control. – Atlanta (USA). – 2010. - P. 3270-3275.	6	-
87	On the Decay Rate of Solutions of Nonlinear Systems in Critical Cases	Друкована (стаття)	4 Міжнародна конференція "Nonlinear Dynamics-2013" (19-22 червня 2013 р., Севастополь). – Харків: НТУ «ХП», 2013. – С. 51-56.	6	Grushkovskaya V.
88	Optimal stabilization of nonlinear systems by an output feedback law in a critical case	Друкована (стаття)	Proc. 52nd IEEE Conf. on Decision and Control, Florence (Italy).- 2013.- P. 4607-4612.	6	Grushkovskaya V.
89	Об оптимальной асимптотической устойчивости системы по критическим переменным	Друкована (стаття)	Труды Междунар. конф. "Математика в индустрии" (ICIM-98). – Таганрог: Изд-во ТГПИ. – 1998. – С. 147-149.	2	-
90	Программный комплекс моделирования и оптимизации транспортных потоков	Друкована (стаття)	Донбас-2020: перспективы развития: материалы V научно-практичной конф. - Донецьк: ДонНТУ, 2010. - С. 505-509.	5	Неспірний В.М.
91	Controllability of a Dissipative Flexible System in a Class of Smooth Controls	Друкована (стаття)	Proc. European Nonlinear Oscillations Conference (ENOC). - Rome (Italy). – 2011. – P. 51-52.	2	-
92	Оптимізація фаз світлофорних об'єктів на основі макроскопічної моделі транспортної мережі	Друкована (стаття)	Матеріали VI науково-практичної конференції „Безпека дорожнього руху: правові й організаційні аспекти”. – Донецьк: Донецька академія автомобільного транспорту, 2011. – С. 170-172.	3	-

93	Controllability conditions of distributed parameter systems with small damping	Друкована (стаття)	Материалы конф. «Управление в технических, эргатических, организационных и сетевых системах» (УТЭОСС-2012). – Санкт-Петербург: ГНЦ РФ ОАО „Концерн ЦНИИ Электроприбор”, 2012. – С. 268-271.	4	-
94	Керування багатовимірними гідродинамічними моделями транспортних потоків	Друкована (стаття)	Матеріали VII Міжнародної науково-практичної конференції „Безпека дорожнього руху: правові та організаційні аспекти”. – Донецьк: Донецька академія автомобільного транспорту, 2012. – С. 204-206.	3	-
95	Оптимальная стабилизация нелинейных систем в классе гладких функций обратной связи по выходу в критическом случае	Друкована (стаття)	Материалы конф. «Управление в технических, эргатических, организационных и сетевых системах» (УТЭОСС-2012). – Санкт-Петербург: ГНЦ РФ ОАО „Концерн ЦНИИ Электроприбор”, 2012. – С. 107-110.	4	Грушковська В.В.
96	Об оценке решений нелинейной системы с дискретно переключаемой функцией управления	Друкована (стаття)	Донбас-2020: перспективи розвитку: Матеріали VI науково-практичної конференції. – Донецьк: ДонНТУ, 2012. – С. 518-523.	6	Астахова Т.М.
97	Стабилизация модели шарнирно опертой упругой балки с пьезоэлектрическим приводом	Друкована (стаття)	Донбас-2020: перспективи розвитку: Матеріали VI науково-практичної конференції. – Донецьк: ДонНТУ, 2012. – С. 667-670.	4	Кучер Ю.І.
98	Оптимальное управление динамической моделью Леонтьева	Друкована (стаття)	Донбас-2020: перспективи розвитку: Матеріали VI науково-практичної конференції. – Донецьк: ДонНТУ, 2012. – С. 671-673.	3	Смагло Н.В.
99	Open problem: Stabilization of nonlinear controllable systems by using trigonometric polynomials	Друкована (стаття)	Control Theory: A Mathematical Perspective on Cyber-Physical Systems. February 22-28, 2015. - Oberwolfach: Oberwolfach Reports, 2015. - No. 12/2015. - P. 652-654.	3	-
100	Time-varying stabilization of a class of driftless systems satisfying second-order controllability conditions	Друкована (стаття)	Proc. 2016 European Control Conference.- 2016. - Aalborg (Denmark). - P. 575-580.	6	Grushkovskaya V., Benner P.
Посібники					
101	Теория оптимального управления с приложением к задачам экономической динамики	Друкована (посібник)	Донецк: ДонНУ, 2012.	78	-
102	Теорема про нерухомі точки та їх застосування в теорії диференціальних рівнянь	Друкована (посібник)	Донецьк: ДонНУ, 2007.	43	Буряченко К.О.
103	Качественная теория дифференциальных уравнений	Друкована (посібник)	Донецьк: ДонНУ, 2007.	50	Буряченко К.О.
Тези доповідей					

104	Устойчивость равномерных вращений модели узла ветроэнергетической установки	Друкована (тези)	Тез. докл. VI Межд. конф. "Устойчивость, управление и динамика твердого тела" (ICSCD-96). – Донецк: ИПММ НАН Украины. – 1996. – С. 118-119.	1	-
105	Особенности решения задач стабилизации нелинейных управляемых систем	Друкована (тези)	Збірн. тез Всеукраїнської конференції "Людина і Космос". – Дніпропетровськ: НЦАОМУ. – 1999. – с. 42.	1	-
106	Применение функции Ляпунова со знакопостоянной производной для стабилизации по части переменных	Друкована (тези)	Тез. докл. VII Межд. конф. "Устойчивость, управление и динамика твердого тела" (ICSCD-99). – Донецк: ИПММ НАН Украины. – 1999. – С. 23-24	1	-
107	Частичная стабилизация ориентации спутника с помощью двух управляющих моментов	Друкована (тези)	Збірн. Тез II Всеукраїнської конференції з міжнародною участю "Людина і Космос". – Дніпропетровськ: НЦАОМУ. – 2000. – с. 63.	1	-
108	On partial stabilization of nonlinear control systems	Друкована (тези)	Book of Abstracts "GAMM-2001". – Zurich (Switzerland). – 2001.	1	-
109	О достаточных условиях частичной стабилизируемости нелинейных динамических систем	Друкована (тези)	Тез. Межд. конф. "Dynamical Systems Modelling and Stability Investigation". – Киев: Киевский национальный университет им. Т.Шевченко. – 2001.– с. 54.	1	-
110	Stabilizability of controllable systems with respect to a part of the variables	Друкована (тези)	Український математичний конгрес "УМК-2001", Київ, 2001. Тези доповідей. Секція 8. – с. 25.	1	Ковальов О.М.
111	Controllability analysis and motion planning of a planar hybrid system	Друкована (тези)	Тез. докл. 8 Международной конференции «Устойчивость, управление и динамика твердого тела» (ICSCD'02, 3-7 сентября 2002). – Донецк: ИПММ НАНУ. – с. 58.	1	-
112	Strong partial stabilization of infinite dimensional systems with application to flexible manipulators	Друкована (тези)	Тез. докл. XI Международной Конференции «Dynamical System Modeling and Stability Investigation» (DSMSI-2003).- Киев: Киевский национальный университет им. Т.Шевченко.- 2003.- с. 385.	1	-
113	Stabilization of a space structure model with flexible beams	Друкована (тези)	Тез. докл. VI Межд. конф. "Человек и Космос".- Днепропетровск: НЦАОМУ.- 2004.- с. 132.	1	-
114	Dynamics and control of a multi-link flexible manipulator: a modal approach	Друкована (тези)	Тез. докл. Межд. конф. «Классические проблемы динамики твердого тела».- Донецк: ИПММ НАН Украины.- 2004.- С. 31-32.	1	-
115	Modeling and Observer-Based Stabilization of a Timoshenko Beam	Друкована (тези)	Тез. докл. 9 Международной конференции «Устойчивость, управление и динамика твердого тела» (ICSCD'05, 1-6 сентября 2005). – Донецк: ИПММ НАНУ. – С. 67-68.	1	-
116	Теория степени отображения и существование функции Ляпунова в задаче стабилизации	Друкована (тези)	Тез. докл. III-й межд. конф. по проблемам управления (20-22 июня 2006). – Москва: ИПУ РАН, 2006. – Т. 1. – с. 40.	1	-

117	Критические гамильтонианы и управляемые функции Ляпунова в задаче стабилизации	Друкована (тези)	Тез. докл. VIII Крымской Международной математической школы «Метод функций Ляпунова и его приложения» (Алушта, 10-17 сентября 2006). – Симферополь: Таврический национальный ун-т, 2006. – с. 71.	1	-
118	Управление моделью гибкого манипулятора при неполных измерениях	Друкована (тези)	Труды 9-й Международной научно-технической конференции „Моделирование, идентификация, синтез систем управления” (п. Канака, АР Крым, 16-23 сентября 2006). – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2006. – С. 34-35.	2	-
119	Моделирование напряженно-деформированного состояния позвоночного двигательного сегмента с протезом	Друкована (тези)	Труды 9-й Международной научно-технической конференции „Моделирование, идентификация, синтез систем управления” (п. Канака, АР Крым, 16-23 сентября 2006). – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2006. – С. 58-59.	2	Ковальов О.М.
120	Управляемость одного класса систем с нейтральным линейным приближением	Друкована (тези)	Тез. доп. Всеукраїнської наукової конференції молодих вчених і студентів з диференціальних рівнянь та їх застосувань, присвяченої 100-річчю ювілею Я.Б. Лопатинського (6-7 грудня 2006). – Донецьк: ДонНУ, 2006. – С. 64-65.	2	Чумаченко Т.М.
121	Локализация предельного множества и предкомпактность траекторий дифференциальных уравнений в банаховом пространстве	Друкована (тези)	Тез. докл. Международного конгресса „Нелинейный динамический анализ - 2007”. – С.Петербург (Россия), 2007. - с. 93.	1	-
122	Управление моделью гибридной системы с упругими элементами	Друкована (тези)	Тез. докл. Международной Конференции «Dynamical System Modelling and Stability Investigation» (DSMSI-2007).- Киев: Киевский национальный университет им. Т.Шевченко, 2007.- с. 293.	1	-
123	Метод точной линеаризации в оптимальном управлении системой с модальными координатами	Друкована (тези)	Тез. докл. Межд. конф. “Классические задачи динамики твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 31-32.	2	-
124	Controllability test for a class of nonlinear systems by switching controls	Друкована (тези)	Тез. докл. Межд. конф. “Классические задачи динамики твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 89-90.	2	Чумаченко Т.М.
125	Приближенное решение двухточечной задачи управления для класса бесконечномерных систем	Друкована (тези)	Матеріали XIV міжнародної конференції з автоматичного управління (Автоматика-2007). – Ч. 1. – Севастополь: СНУЯЄтаП, 2007. – С. 23-24.	2	-
126	Strong stabilization of a controlled Euler-Bernoulli equation with mixed boundary conditions	Друкована (тези)	Book of abstracts Int. Conf. “Non-linear Partial Differential Equations”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 78-79.	2	-

127	Асимптотические свойства траекторий модели гибкого манипулятора с управлением	Друкована (тези)	Сб. тез. десятой Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 108-109.	2	Зуев Л.О.
128	Исследование управляемости нелинейных систем методом возврата	Друкована (тези)	Сб. тез. десятой Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 111-112.	2	Чумаченко Т.М.
129	Stabilizability analysis of a flexible manipulator model	Друкована (тези)	Тез. докл. X Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. – С. 152-153.	2	-
130	Local controllability of some non-linear systems by the return method	Друкована (тези)	Тез. докл. X Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. – С. 112-113.	2	Чумаченко Т.М.
131	Исследование частичной асимптотической устойчивости в бесконечномерных пространствах	Друкована (тези)	Тез. докл. IX Крымской Международной математической школы «Метод функций Ляпунова и его приложения». – Симферополь: Таврический национ. ун-т, 2008. - с. 68.	1	-
132	Limit behavior of trajectories for a class of differential equations in a Banach space	Друкована (тези)	Тез. доп. Другої Міжнар. конф. молодих вчених з диференціальних рівнянь та їх застосувань ім. Я.Б. Лопатинського. – Донецьк: ДонНУ, 2008. – с. 33.	1	-
133	Оценка разрешающей способности оптической системы космического аппарата	Друкована (тези)	Сб. тез. 11 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. - С. 38-39.	2	Ковальов О.М., Неспірний В.М. Щербак В.Ф.
134	Локальное решение двухточечной задачи управления методом возврата	Друкована (тези)	Сб. тез. 11 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. - С. 40-41.	2	Чумаченко Т.М.
135	Определение качественных показателей ходьбы человека по данным видеорегистрации	Друкована (тези)	Сб. тез. 12 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2009. - С. 16-17.	2	Ковальов О.М., Качер В.С., Неспірний В.М. Щербак В.Ф.
136	Стабилизация нелинейной системы с дискретно переключаемой обратной связью	Друкована (тези)	Сб. тез. 12 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2009. - С. 64-65.	2	Чумаченко Т.М.

137	Применение прямого метода Ляпунова для исследования управляемости систем с распределенными параметрами	Друкована (тези)	X Крымская Международная математическая школа «Метод функций Ляпунова и его приложения»: Тез. докл.; Алушта, 13-18 сентября 2010 г. – Симферополь: Таврический национальный университет им. В.И. Вернадского, 2010. – С. 53.	1	-
138	On Controllability of a Thin Plate Model	Друкована (тези)	Крымская Осенняя Математическая Школа-Симпозиум (КРОМШ-2010): Тез. докл. – Симферополь: изд-во КНЦ НАНУ, 2010. – С. 61.	1	-
139	Localization of the limit set for a class of nonlinear distributed parameter systems	Друкована (тези)	Book of Abstracts 5 th International Scientific Conference on Physics and Control. – León: University of León, 2011. – P. 42.	1	-
140	Спектральна керуваність коливної нескінченновимірної системи з двома входами	Друкована (тези)	Сб. тез. 14-й Межд. научно-технической конференции „Моделирование, идентификация, синтез систем управления”. – Донецк: Институт прикладной математики и механики НАН Украины, 2011. – С. 71-72.	2	Новікова Ю.В.
141	Спектральная и приближенная управляемость диссипативных систем с распределенными параметрами	Друкована (тези)	Сб. тез. 22 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2011. – С. 23.	1	-
142	Асимптотические оценки решений в критическом случае устойчивости по формам третьего порядка	Друкована (тези)	Сб. тез. 22 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2011. – С. 15.	1	Грушковська В.В.
143	Исследование задачи стабилизации нелинейных систем с использованием метода возврата	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 51-52.	2	Астахова Т.М.
144	Density functions with the divergence of constant sign in nonlinear stability problems	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 133.	1	Грушковська В.В.
145	Application of Galerkin's method for the Euler-Bernoulli beam model	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 144-145.	2	Машарова Ю.І.
146	On the spectral controllability of a vibrating plate model	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 145-146.	2	Новікова Ю.В.

147	Controllability of hyperbolic systems of conservation laws with periodic boundary conditions	Друкована (тези)	Моделирование, управление и устойчивость (MCS-2012): межд. конф.; Севастополь, 10-14 сентября 2012 г. / отв.ред. О.В. Анашкин. – Симферополь: Таврический нац. ун-т им. В.И. Вернадского, 2012. – С. 76-77.	2	-
148	Задачі керованості та оптимального керування для гідродинамічної моделі транспортних потоків	Друкована (тези)	Моделирование, идентификация, синтез систем управления: Сборник тезисов 15-й Международной научно-технической конференции. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2012. – С. 77-78.	2	-
149	Оценка множества достижимости для гиперболических систем законов сохранения с одной пространственной переменной	Друкована (тези)	Сб. тез. 23 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2012. – С. 28.	1	-
150	Стабилизация колебаний балки с упругим восстанавливающим элементом	Друкована (тези)	Моделирование, идентификация, синтез систем управления: Сборник тезисов 15-й Международной научно-технической конференции. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2012. – С. 51-52.	2	Кучер Ю.І.
151	Применение принципа сведения к задаче оптимальной стабилизации по выходу	Друкована (тези)	Моделирование, идентификация, синтез систем управления: Сборник тезисов 15-й Международной научно-технической конференции. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2012. – С.65-67.	3	Грушковська В.В.
152	Оптимальная стабилизация с минимаксным критерием качества в критическом случае	Друкована (тези)	Моделирование, управление и устойчивость (MCS-2012): межд. конф.; Севастополь, 10-14 сентября 2012 г. / отв.ред. О.В. Анашкин. – Симферополь: Таврический нац. ун-т им. В.И. Вернадского, 2012. – С.85-86.	2	Грушковська В.В.
153	Аттракторы динамических систем с монотонной мерой на потоке	Друкована (тези)	Сб. тез. 23 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2012. – С. 19.	1	Грушковська В.В.
154	Stabilization of a flexible beam with distributed actuators	Друкована (тези)	Сб. тез. 23 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2012. – С. 81.	1	Кучер Ю.І.
155	Оптимальная стабилизация нелинейных управляемых систем в критических случаях	Друкована (тези)	Сучасні тенденції розвитку математики та її прикладні аспекти: I Міжнародна науково-практична інтернет-конференція. – Донецьк: ДонНУЕТ, 2012. – С.39-41.	3	Грушковська В.В.

156	Motion Planning and Stabilization of a Class of Nonlinear Systems by using Oscillating Controls	Друкована (тези)	20 Междунар. конф. по автоматическому управлению "Автоматика-2013", посвященная 100-летию со дня рожд. акад. НАНУ А.Г.Ивахненко (25-27 сентября 2013 г., Николаев): Сб. тез. Николаев, НУК, 2013. – С. 73.	1	-
157	Parameter identification of a flexible beam with distributed and lumped actuators	Друкована (тези)	Тези доповідей Міжнар. математ. конф. «Боголюбовські читання DIF-2013. Диференціальні рівняння, теорія функцій та їх застосування» з нагоди 75-річчя акад. А. М. Самойленка (23 – 30 червня 2013 р., Севастополь). – Київ: Інститут математики НАН України, 2013. – С. 290-291.	2	-
158	Стабилизация неголономных систем, удовлетворяющих ранговому условию управляемости	Друкована (тези)	Сб. тез. Крымской международной математической конференции КММК-2013. – Симферополь: КНЦ НАНУ, 2013. – Т.3. – С.75-76.	1	-
159	Предельное поведение траекторий в задаче о колебаниях балки с точечной массой под воздействием сосредоточенного управления	Друкована (тези)	Сб. тез. Крымской международной математической конференции КММК-2013. – Симферополь: КНЦ НАНУ, 2013. – Т.3. – С.76.	1	Кучер Ю.І.
160	Локальное решение задачи управления для неголономных систем с неоднородными краевыми условиями	Друкована (тези)	Тези доповідей Міжнар. математ. конф. «Боголюбовські читання DIF-2013. Диференціальні рівняння, теорія функцій та їх застосування» з нагоди 75-річчя акад. А. М. Самойленка (23 – 30 червня 2013 р., Севастополь). – Київ: Інститут математики НАН України, 2013. – С. 292-293.	2	Астахова Т.М.
161	Степенная оценка решений нелинейной системы в критическом случае при наличии резонансов четвертого порядка	Друкована (тези)	Сб. тез. Крымской международной математической конференции КММК-2013. – Симферополь: КНЦ НАНУ, 2013. – Т.3. – С.76.	1	Грушковська В.В.
162	Approximate solution of a boundary value problem for nonlinear control systems by using harmonic inputs	Друкована (тези)	Міжнар. матем. конф. "Крайові задачі, теорія функцій та їх застосування". - Слов'янськ: ДДПУ, 2013. - С. 17.	1	-
163	Локализация частот колебаний балки с упругой опорой	Друкована (тези)	II Міжнар. матем. конф. "Крайові задачі, теорія функцій та їх застосування". - Слов'янськ: ДДПУ, 2014. - С. 18.	1	Кучер Ю.І.
164	Оценка множества достижимости бесконечномерной колебательной системы с несоизмеримыми частотами	Друкована (тези)	Тези доповідей XVII Міжнародної конференції "Dynamical System Modelling and Stability Investigation", Київ: Київський нац. ун-т ім. Т. Шевченка, 2015. - с. 41.	1	Новікова Ю.В.

165	Decay rate of solutions of an essentially nonlinear system with even order resonances	Друкована (тези)	International Conference of Young Mathematics. June 3-6, 2015, Kyiv, Ukraine. Abstracts. - Kyiv: Institute of Mathematics of NAS of Ukraine, 2015. - P.95.	1	Грушковська В.В.
166	Control of an elastic structure based on Galerkin approximations	Друкована (тези)	Model Reduction of Parameterized Systems III (MoRePaS 2015). October 13-16, 2015. Book of Abstracts. - Trieste: SISSA, 2015. - P. 61.	1	-
167	Optimal control of a chemical reactor by using periodic bang-bang inputs: isoperimetric problem	Друкована (тези)	VII European Congress on Computational Methods in Applied Sciences and Engineering "ECCOMAS 2016". June 5-10, 2016. - Crete (Greece). - P. 69.	1	Benner P., Seidel-Morgenstern A.
168	Приближенное решение задачи об управляемых колебаниях балки с точечной массой	Друкована (тези)	Dynamical system modeling and stability investigation: XVIII International Conference: Abstract of Conf. reports, Київ, 24-26 травня 2017 р. – Київ: Київський національний університет ім. Т. Шевченка, 2017. – С. 51.	1	Калоша Ю.И.
169	Approximate path following problem for step-3 bracket generating systems	Друкована (тези)	International Conference "Differential Equations, Mathematical Physics and Applications", October 17–19, 2017, Cherkasy, Ukraine. Book of Abstracts. – 2017. – P. 28 – 29.	2	Grushkovskaya V.
170	Finite-dimensional model of the beam oscillations with distributed and lumped controls	Друкована (тези)	International Conference "Differential Equations, Mathematical Physics and Applications", October 17–19, 2017, Cherkasy, Ukraine. Book of Abstracts. – 2017. – P. 30–31.	2	Kalosha J.
171	Stability analysis for a nonholonomic mechanical system using Sussmann-type processes	Друкована (тези)	International Conference "Differential Equations, Mathematical Physics and Applications", October 17–19, 2017, Cherkasy, Ukraine. Book of Abstracts. – 2017. – P. 51– 52.	2	Vasylieva I.
172	Stabilization of nonlinear controllable systems with oscillating input functions	Друкована (тези)	International Conference "Differential Equations, Mathematical Physics and Applications", October 17–19, 2017, Cherkasy, Ukraine. Book of Abstracts. – 2017. – P. 16–17.	2	-
173	Motion planning problem for a finite-dimensional approximation of the Navier-Stokes equations	Друкована (тези)	Proc. of the 9 th European Nonlinear Dynamics Conference (ENOC 2017), Budapest, Hungary. – 2017. – 2 p.	2	-